

# Техническая информация

## Характеристики привода

Размер	Размер винтовой передачи  $d_0 \times P$ (mm)	Каретка		Подвижная масса системы		
		Соединительная пластина		Соединительная пластина		
		Без $L_{ca}$ (mm)	С $L_{ca}$ (mm)	Без <sup>1)</sup> $m_{ca}$ (kg)	С $m_{ca}$ (kg)	
СКК-070	8 x 2,5	32	60	0.15	0.26	
		73	95	0.25	0.42	
СКК-090	12 x 2	35	60	0.36	0.54	
		100	125	0.59	0.96	
	12 x 5	35	60	0.36	0.54	
		100	125	0.59	0.96	
	12 x 10	35	60	0.36	0.54	
		100	125	0.59	0.96	
СКК-110	16 x 5	39	60	0.52	0.75	
		124	155	0.86	1.45	
	16 x 10	39	60	0.52	0.75	
		124	155	0.86	1.45	
	16 x 16	39	60	0.52	0.75	
		124	155	0.86	1.45	
СКК-145	20 x 5	49	80	1.21	1.71	
		149	190	2.06	3.26	
	20 x 20	49	80	1.21	1.71	
		149	190	2.06	3.26	
	20 x 40	49	80	1.21	1.71	
		149	190	2.06	3.26	
	25 x 10	49	80	1.21	1.71	
		149	190	2.06	3.26	
	СКК-200	32 x 5	79.5	190	3.20	5.50
			254.5	305	5.20	8.90
32 x 10		79.5	190	3.20	5.50	
		254.5	305	5.20	8.90	
32 x 20		79.5	190	3.20	5.50	
		254.5	305	5.20	8.90	
32 x 32		79.5	190	3.20	5.50	
		254.5	305	5.20	8.90	

1) Измерения также верны для версии с кареткой с изменяемым расстоянием между центрами  $L_w$ .

$a_{max}$  = максимальное ускорение

$d_0$  = номинальный диаметр

$J_s$  = момент инерции в системе линейного хода ( $kgm^2$ )

$J_t$  = поступательный момент инерции внешней нагрузки ( $kgm^2$ )

$k_{J_{fix}}$  = константа для не зависящей от длины части момента инерции

$k_{J_{var}}$  = константа для зависящей от длины части момента инерции

$k_{J_m}$  = константа для зависящей от массы части момента инерции

$L$  = длина (мм)

$L_{ca}$  = длина каретки

$M_p$  = крутящий момент

$M_{Rs}$  = момент трения

$m_{ex}$  = подвижная внешняя нагрузка

$m_{ca}$  = подвижная масса системы (каретка)

$P$  = шаг

$v_{max}$  = максимальная скорость

	Постоянный момент инерции				Поступ. момент <sup>1)</sup>	Макс. ускорение	Макс. движущий момент	Макс. скорость
	Соединительная пластина		$k_{J\ var}$ (кгмм)	$k_{J\ m}$ (мм <sup>2</sup> )				
	Без $k_{J\ fix}$ (кгмм <sup>2</sup> )	С $k_{J\ fix}$ (кгмм <sup>2</sup> )						
	0.769	0.786	0.004	0.158	$M_{Rs}$ (Нм)	$a_{max}$ (м/с <sup>2</sup> )	$M_p$ (Нм)	$v_{max}$ (м/с)
	0.785	0.812						
	1.279	1.298	0.013	0.101	0.13	48.4	See diagrams	See diagrams
	1.303	1.340			0.14			
	1.454	1.568	0.011	0.633	0.15	50.0		
	1.599	1.834			0.16			
	2.138	2.594	0.011	2.533	0.18	50.0		
	2.720	3.658			0.20			
	5.088	5.234	0.031	0.633	0.37	50.0		
	5.303	5.677			0.40			
	6.076	6.658	0.031	2.533	0.40	50.0		
	6.937	8.432			0.43			
	8.161	9.652	0.034	6.485	0.42	50.0		
	10.365	14.191			0.48			
	22.564	22.880	0.084	0.633	0.48	39.8		
	23.102	23.862			0.52			
	34.029	39.950	0.081	10.132	0.60	50.0		
	42.641	54.800			0.68			
	70.856	91.120	0.086	40.528	0.70	50.0		
	105.305	153.939			0.86			
	26.335	27.601	0.239	2.533	0.60	50.0		
	28.488	31.528			0.65			
	71.348	72.867	0.605	0.633	1.10	17.9		
	72.741	75.147			1.20			
	76.612	82.691	0.640	2.533	1.10	30.7		
	82.185	91.810			1.20			
	93.299	117.676	0.639	10.132	1.15	50.0		
	115.590	154.092			1.25			
	127.391	189.642	0.617	25.938	1.25	50.0		
	184.455	283.020			1.35			

Момент инерции в линейной системе

$$J_s = (k_{J\ fix} + k_{J\ var} \cdot L) \cdot 10^{-6}$$

Определение поступательного момента инерции внешней нагрузки

$$J_t = m_{ex} \cdot k_{J\ m} \cdot 10^{-6}$$